مجله علوم، مهندسی و فناوری هستهای، دوره ۴۵، شماره ۴، جلد ۱۱۰، زمستان ۱۴۰۳

Journal of Nuclear Science, Engineering and Technology Vol. 45 (1), Serial Number 110, 2025

تولید تصاویر پارامتریک Ki در تصویربرداری FDG PET/CT [۱۸۴] با استفاده از دو اسکن استاتیک سه دقیقهای

نيلوفر رشته بر 🍽، سيدابوالفضل حسيني 回، پيمان شيخزاده ۳۰۲ 🔟

۱. دانشکده مهندسی انرژی، دانشگاه صنعتی شریف، صندوق یستی: ۱۴۵۶۵–۱۱۱۴، تهران– ایران ۲. دپارتمان پزشکی هستهای، بیمارستان امام خمینی، دانشگاه علوم پزشکی تهران، صندوق پستی: ۱۴۱۹۷۳۳۱۴۱، تهران- ایران ۳. دپارتمان فیزیک پزشکی و مهندسی پزشکی، دانشگاه علوم پزشکی تهران، صندوق پستی: ۱۴۶۱۸۸۴۵۱۳، تهران- ایران

*Email: nreshtebar@gmail.com

مقالة پژوهشي

تا، یخ د، یافت مقاله: ۱۴۰۲/۱/۲۳ تاریخ بازنگری مقاله: ۱۴۰۲/۳/۲۵ تاریخ پذیرش مقاله: ۱۴۰۲/۴/۲۸

حكيده

استفاده از تصویربرداری دینامیکی PET برای استخراج پارامترهای جنبشی ردیاب که مهمترین آنها پارامتر Ki است، در سالهای اخیر مورد توجه قرار گرفته است. در این مطالعه استفاده از تکنیک دو نقطهٔ زمانی (DTP) برای تولید تصاویر پارامتریک Ki با استفاده از دو تصویر استاتیک سه دقیقهای PET مورد ارزیابی قرار گرفت. به این منظور با استفاده از شبیهسازی با فانتوم XCAT، شش تومور ناهمگن با سه سطح انرژی در بافتهای ریه و کبد قرار داده شد. سپس با استفاده از آنالیز پاتلاک و استفاده از تابع ورودی مبتنی بر جمعیت (PBIF) تصاویر پارامتریک Ki تولید و ارزیابی شد. همچنین پارامترهای TBR و CNR در تصاویر SUV و تصاویر پارامتریک تولید شده با استفاده از روش DTP و روش تصویربرداری کامل دینامیکی مورد مقایسه و ارزیابی قرار گرفت. نتایج نشاندهندهٔ همبستگی بالا (۹، <) و بایاس محدود بین پارامتر Ki تولید شده با استفاده از روش DTP و روش تصویربرداری کامل دینامیکی بود. همچنین بالا بودن پارامتر TBR در تصاویر TTP نسبت به تصاویر SUV (۷۰٪- تومور ریه، ۳۵٪ - تومور کبدی) نشان از بهبود وضوح و کیفیت این تصاویر دارد. بنابراین این تصاویر میتوانند جایگزین مناسبی برای تصاویر کامل دینامیکی PET و SUV در کلینیک باشند.

کلیدواژهها: مدلسازی جز به جز، توموگرافی با گسیل یوزیترون، تصویربرداری دینامیکی، فانتوم XCAT، تکنیک دو نقطهٔ زمانی

Production of parametric Ki images by dual time point (two 3 min clinical routine static scans)

N. Reshtebar*¹, S.A. Hosseini¹, P. Sheikhzadeh^{2,3}

1. Faculty of Energy Engineering, Sharif University of Technology, P.O.Box: 1114-14565, Tehran - Iran

2. Department of Nuclear Medicine, Imam Khomeini Hospital, Tehran University of Medical Sciences, P.O.Box: 1419733141, Tehran - Iran 3. Department of Medical Physics and Medical Engineering, Tehran University of Medical Sciences, P.O.Box: 1461884513, Tehran - Iran

Research Article

Received: 12.4.2023, Revised: 15.6.2023, Accepted: 19.7.2023

Abstract

Dynamic Positron Emission Tomography (PET) imaging has significant potential for extracting kinetic parameters of tracers, particularly the Ki parameter. This study evaluates the use of the Dual Time Point (DTP) technique to generate parametric Ki images from two 3-minute static PET scans. A simulation study was conducted using the XCAT phantom, generating six realistic heterogeneous tumors embedded in lung and liver tissues with various levels of [18F] FDG uptake. Parametric Ki images were generated and evaluated using Patlak analysis and a population-based input function (PBIF). Additionally, TBR and CNR parameters in SUV images and parametric images produced by DTP and full dynamic methods were compared and analyzed. The results showed a significant correlation (> 0.9) between the Ki parameter derived from DTP and full dynamic imaging methods. Moreover, the high TBR parameter in DTP images compared to SUV images (70% for lung tumors, 35% for liver tumors) indicates improved contrast and image quality. Consequently, DTP images can be a suitable alternative to complete dynamic PET and SUV images in clinical settings.

Keywords: Compartmental modeling, Positron emission tomography, Dynamic imaging, XCAT phantom, Dual time point technique

Journal of Nuclear Science, Engineering and Technology

Vol. 45 (1), Serial Number 110, 2025, P 20-27

مجله علوم، مهندسی و فناوری هستهای دوره ۴۵، شماره ۴، جلد ۱۱۰، زمستان ۱۴۰۳، ص ۲۰-۲۷



اما پیادهسازی تصویربرداری دینامیکی در کلینیک با چالشهایی مانند: طولانی بودن مدت زمان تصویربرداری (۶۰ دقیقه)، پیچیده بودن پروتکل تصویربرداری و اندازه گیری تابع ورودى پلاسما، مواجه است. به همين دليل برخى از محققان پروتکلهای تصویربرداری کوتاه شدهای ارائه دادند تا تعداد فریمهای داده گیری را کاهش دهند و از پیچیدگی پروتکلهای تصویربرداری دینامیکی PET بکاهند. پروتکلهای کوتاه شده به طور معمول شامل یک اسکن دینامیکی اولیه در بازهٔ زمانی ۰–۳۰ دقیقه و یک اسکن انتهایی در بازهٔ زمانی ۶۰– ۵۵ دقیقه بعد از تزریق هستند. در سال ۲۰۱۶، Strauss و همکاران استفاده از اسکن دینامیکی اولیه ۰-۲۰ دقیقه و یک اسکن استاتیک ۶۰ دقیقهای را مورد بررسی قرار دادند و به این نتيجه رسيدند كه اين پروتكل مىتواند تخمينى از پروتكل دینامیکی کامل باشد. همچنین در سال ۲۰۲۰، صمیمی و همکاران نشان دادند که پروتکل کوتاه شده با یک اسکن دینامیکی ۰-۵ دقیقه بعد از تزریق و یک اسکن استاتیک ۶۰ دقیقهای میتواند تخمین درستی از میکروپارامترهای جنبشی ارائه کند [۸-۱۱]. اما بسیاری از این پروتکلهای کوتاه شده به اسکن دینامیکی نیاز دارند که پیادهسازی کلینیکی آن با چالشهایی مواجه است و در عمل اسکن دینامیکی کوتاه مىتواند سطح نويز بالايى را به تصوير اعمال كند. بنابراين استفاده از تعداد بیشتر نقاط زمانی میتواند مفیدتر باشد. روش جایگزین دیگر استفاده از تصویربرداری دو نقطهٔ زمانی ^۴(DTP) است که در بسیاری از مطالعات کلینیکی و تحقیقاتی مورد بررسی قرار گرفته است و نقش مهمی در تشخیص تومورهای بدخیم و خوشخیم سرطانی دارد. در این روش از دو اسکن استاتیک متوالی PET استفاده می شود و از درصد تغییرات یارامتر SUV از اسکن اولیه و اسکن تأخیری (RI⁵) به عنوان معیار ارزیابی استفاده میشود. اما پارامتر RI نیز تحت تأثیر عواملی مانند اختلاف زمان اسکنهای اولیه و تأخیری و محدودیتهای پارامتر SUV است [۹، ۱۰].

در این مطالعه، استفاده از تکنیک DTP برای تولید تصاویر پارامتریک *Ki^s* مورد ارزیابی قرار گرفت. در این روش از تنها دو اسکن استاتیک سه دقیقهای در زمانهای ۶۰ و ۹۰ دقیقه بعد از تزریق رادیودارو (این اسکنها به صورت روتین در کلینیک انجام میشوند). در این مطالعه از شبیهسازی تحلیلی با فانتوم XCAT استفاده شد.

6. Net Uptake Rate Constant

۱. مقدمه

سیستم تصویربرداری توموگرافی با گسیل پوزیترون '(PET) با استفاده از رادیوداروی [FDG] ^{۱۸} نقش مهمی در تشخیص تومورهای سرطانی، ارزیابی پاسخ به درمان و ... در کلینیک دارد. در کابردهای روتین کلینیکی، تصویربرداری TET در یک نقطه زمانی مشخص بعد از تزریق رادیودارو (تقریباً ۴۵–۶۰ دقیقه) انجام میشود (تصویربرداری استاتیکی). آنالیز تصاویر در کاربردهای آنکولوژی اغلب به صورت یک فرایند کیفی توسط پزشک و یا به صورت دقیقتر استفاده از پارامتر نیمه کمی SUV²

پارامتر SUV به صورت زیر تعریف می شود:

$$SUV = \frac{C(t)}{Dose / M} \tag{1}$$

که در آن C(t) غلظت ردیاب، Dose مقدار کل اکتیویتهٔ تزریق شده و M وزن بیمار است.

ارزیابی کیفی به دلیل سادگی در کاربردهای کلینیکی از اهمیت زیادی برخوردار است اما با توجه به این که به پارامترهای کلینیکی مختلفی وابسته است، دقت پایینی به ویژه برای تومورهای کوچک دارد [۱]. ارزیابی با پارامتر نیمه کمی SUV نیز علی غم اهمیت زیادی که در تشخیص و تفسیر بیماریها دارد، به دلیل این که از فاکتورهایی مانند تغییرات زمان اندازه گیری و غلظت ردیاب در پلاسما و وزن بیمار تأثیرپذیر است، در برخی موارد نمیتواند تفسیر درستی از ارزیابی پاسخ به درمان و تمایز بین تومورهای خوش خیم و بدخیم داشته باشد [۲–۵]. زیرا فرایند جذب ردیاب یک فرایند دینامیکی است و ارزیابی آن به صورت استاتیک (در یک نقطه زمانی خاص بعد از تزریق) دقت ارزیابیها را کاهش میدهد.

در سالهای اخیر، تصویربرداری دینامیکی PET نقش مهمی در توسعهٔ استفاده از ردیابهای جدید و اندازه گیری مهمی در توسعهٔ استفاده از ردیابهای جدید و اندازه گیری توزیع دینامیکی آنها بعد از تزریق داشته است. محققان زیادی نشان دادهاند که تصویربرداری دینامیکی PET میتواند به صورت غیرتهاجمی ارزیابی کمی^۳ از فرایند جذب ردیاب در بافتهای مختلف بدن داشته باشد [۲، \mathfrak{F} , \mathfrak{F}]. پارامتر ثابت نرخ جذب ردیاب \mathfrak{K}_i با استفاده از تصویربرداری دینامیکی به دست می میآید و در مقایسه با پارامتر SUV نقش مهمی در کمی سازی می آید و در مقایسه با پارامتر SUV نقش مهمی در کمی سازی می آید و در مقایسه با پارامتر SUV نقش مهمی در کمی آی می آید.



مجله علوم، مهندسی و فناوری هستهای

^{4.} Dual Time Point

^{5.} Retention Index

^{1.} Positron Emission Tomography

^{2.} Standard Uptake Value

^{3.} Quantitative

۲. مواد و روشها

۱.۲ مدل سازی جزء به جزء همان طور که در شکل ۱ نشان داده شده است، در مدل دو جزیی برگشتناپذیر، ردیاب در بافت به دو قسمت آزاد C_1 و متصل C_7 تقسیم می شود که ردیاب در این قسمت به دام می افتد. در این مدل C_p پلاسمای خون است.

و [۱/min] k_۲ [۱/min] و k_۱ [۱/min] ثابتهای نرخ جذب و آزاد شدن^۱ هستند، درحالیکه k_۲ [۱/min] به دام افتادگی ردیاب^۲ را توصیف میکند. پارامتر مهم K_i به صورت زیر تعریف و محاسبه میشود:

$$K_{i} = \frac{k_{i}k_{r}}{k_{r} + k_{r}} \tag{(7)}$$

روابط ریاضیاتی این مدل به صورت زیر نوشته می شود:

$$\frac{dC_{\gamma}}{dt} = k_{\gamma}C_{p}(t) - (k_{\gamma} + k_{\gamma})C_{\gamma}(t)$$
(۳)

$$\frac{dC_{r}}{dt} = k_{r}C_{r}(t) \tag{(f)}$$

C_p غلظت ردیاب در پلاسمای خون است و تابع ورودی نامیده می شود. تابع ورودی با استفاده از سه روش اندازه گیری می شود: ۱. نمونه برداری خون از بدن بیمار در زمان های مختلف که یک روش تهاجمی است ۲. تصویر برداری دینامیکی از بطن چپ بیمار ۳. استفاده از تابع ورودی مبتنی بر جمعیت

۲۰۲ شبیهسازی

از فانتوم انسان نمای XCAT برای مدلسازی نقشههای اکتیویتهٔ وابسته به زمان در سیستم تصویربرداری WB PET³ در بافتها و تومورها استفاده میشود [۱۲]. در این مطالعه، منحنیهای اکتیویته- زمان هر بافت بر اساس تابع ورودی (IF) و میکروپارامترها و ماکروپارامترهای گزارش شده در مقاله [۱۳] و نشان داده شده در جدول ۱ تولید میشود. سپس هر منحنی اکتیویته- زمان به ناحیه بافت مربوط به خودش در فانتوم XCAT اعمال میشود. مراحل شبیه سازی در شکل ۲ نشان داده شده است.



^{2.} Trapping

^{3.} Whole Body PET





شکل ۱. مدل دو جزیی برگشتناپذیر.

جدول ۱ . میکروپارامترهای جنبشی رادیوداروی FDG [۱۴] [۱۴]							
$k_{\rm f}$ (l/min)	k_{τ} (l/min)	k_{τ} (l/min)	$K_1 (ml/(min*g))$	بافتها			
۰,۰۱۳	۰,۰۱۶	۰٫۷۳۵۰	۰, ۱ • ۸	ريە			
•,• ١٨	•,• 14	•,**	• ،٣٣١	كبد			
•,•• ١	•,• ۴٧	۰ ٬۸۶۴	• ، ۳۰ ۱	تومور ريه			
•,• * * *	۰,·۶۱	• ،٣٨٨	•,٢۴٢	تومور كبد			



شکل ۲. مراحل شبیهسازی تحلیلی با فانتوم XCAT.

تابع ورودی (IF) از روش تابع ورودی مبتنی بر جمعیت ^۴(PBIF) به دست میآید [۱۴، ۱۵]. در این روش، منحنی PBIF با استفاده از تصاویر استاتیک سه دقیقهای (در ۶۰ و ۹۰ دقیقه بعد از تزریق) از آئورت و بطن چپ، مقیاس بندی می شود. برای شبیه سازی پروتکل داده گیری از پروتکل کلینیکی پیشنهاد شده در مقاله [۱] استفاده می شود. طبق این پروتکل، داده گیری در دو فاز زمانی انجام می شود.

 $((\mathsf{V} \mathsf{frames}) \times (\mathsf{V} \mathsf{s}) + (\mathsf{V} \mathsf{frames}) \times (\mathsf{T} \mathsf{s}))$

4. Population Based Input Function Journal of Nuclear Science, Engineering and Technology

Vol. 45 (1), Serial Number 110, 2025, P 20-27

سپس ۶ تومور ناهمگن با شکل و ابعاد مختلف و سه سطح جذب FDG [^۱^F] در فانتوم XCAT قرار داده شد (سه تومور در ریه و سه تومور در کبد). تومورهای به دست آمده از تصاویر کلینیکی با استفاده از روش آستانهای ^۱ تقسیم بندی شد و با استفاده از نرم افزار Amide به مش های سه بعدی تقسیم می شود و در نهایت این مش ها با استفاده از نرم افزار می شود. در فانتوم B-spline (NURBS) همهٔ ارگان ها با استفاده از صفحات می شوند. در فانتوم XCAT همهٔ ارگان ها با استفاده از صفحات NURBS مدل سازی شده اند [۱۰, ۱۷].

در این مطالعه، یک اسکن دینامیکی PET (۹۰ دقیقهای) و دو اسکن استاتیکی معمول کلینیکی PET (در زمانهای ۶۰ و ۹۰ دقیقه بعد از تزریق که طول هر کدام بر طبق پروتکل کلینیکی ۱۸۰ ثانیه است) با استفاده از شبیهسازی تحلیلی مدلسازی شدند. سپس این دو تصویر استاتیک با استفاده از نرمافزار PMOD به یک تصویر دینامیکی با دو فریم زمانی سه دقیقهای تبدیل شد.

در مرحلهٔ بعد، با استفاده از روش forward projection پروجکشن تصاویر تولید شدند و نویز پواسون^۴ به تصاویر اعمال شد. در نهایت با استفاده از الگوریتم OSEM⁵ (۲۱ زیرمجموعه و ۱۰ تکرار) پروجکشنهای نویزی با استفاده از نرمافزار متلب بازسازی شدند [۱۸].

Ki (Standard-Pat) ،SUV سپس، تصاویر SUV، (Standard-Pat) و تولید و مقایسه میشوند.

۳.۲ توليد تصاوير Standard Patlak *K*i و ۳.۲

تصاویر پارامتریک Standard Patlak *K*i به وسیلهٔ آنالیز پاتلاک^۶ یک اسکن دینامیکی ۹۰ دقیقهای PET به صورت زیر تولید میشود:

$$C_T(t) = K_i \int_{0}^{t} C_P(\tau) d\tau + V_o C_P(t) (t \ge t^*)$$
 (Δ)

که در آن $C_T(t)$ غلظت اکتیویتهٔ بافت در هر واکسل، که در آن $V_r(t)$ غلظت اکتیویتهٔ بافت در هر واکسل، $C_P(t)$ تابع ورودی پلاسما، V_s عرض از مبدأ منحنی پاتلاک e_i ثابت نرخ جذب است. t زمان شروع تعادل بین بافت برگشتپذیر و عروق است.

با در نظر گرفتن دو اسکن سه دقیقهای و آنالیز Patlak، تکنیک DTP به صورت زیر بهدست میآید:

$$\frac{C_T(t_{\gamma})}{C_P(t_{\gamma})} - \frac{C_T(t_{\gamma})}{C_P(t_{\gamma})} = K_i \left[\frac{\int_{\circ}^{t_{\gamma}} C_P(\tau) d\tau}{C_P(t_{\gamma})} - \frac{\int_{\circ}^{t_{\gamma}} C_P(\tau) d\tau}{C_P(t_{\gamma})} \right] (\mathcal{F})$$

که در آن t_1 و t_1 زمان اسکنهای اولیه و تأخیری است و t_r و t_1 از طریق روش مبتنی بر جمعیت (PBIF) به دست میآید [۱۹].

۴.۲ آنالیز کمی ۲

ناحیهٔ مربوط به تومور ^۸ (ROI) با آستانهٔ ۵۵٪ مقدار بیشینه [۲۰] حول هر ۶ تومور رسم شد. همچنین، ROIهای سهبعدی کروی به شعاع ۱۰ میلیمتر به عنوان ناحیهٔ پس زمینه در بافتهای نرمال ریه و کبد در نظر گرفته شد. سپس، پارامترهای بافتهای نرمال ریه و کبد در نظر گرفته شد. سپس، پارامترهای TBR⁹ و ۲IBR⁹ طبق معادله ۲ و ۸ [۶] برای همهٔ سطوح نویزی (noise level ماد ۲ و ۲ noise level) محاسبه شد تا وضوح ۱۰ و نویز تصاویر SUV و K_i مورد مقایسه قرار گیرد.

$$TBR = \frac{Mean_T}{Mean_B} \tag{Y}$$

$$CNR = \frac{Mean_T - Mean_B}{Std_B} \tag{A}$$

که در آن Mean_T, Mean_B و Std_B به ترتیب میانگین مقدار تومور، میانگین مقدار پس زمینه و انحراف معیار پس زمینه هستند. همچنین بایاس برای پارامتر K_i در تومورهای ریه و کبد به صورت زیر محاسبه شد:

$$NBias = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \left(\frac{\left| \overline{f_i} - \mu_i \right|}{\mu_i} \right)$$
(9)

که در آن $r_i = \frac{1}{R} \sum_{r=1}^R f_i^r$ است و f_i^r سطح نویز r واکسل *i*ام است. μ_i مقدار واقعی و اکسل *i*ام و n و R به ترتیب تعداد μ_i واکسلها در ROI و تعداد سطح نویزهای اعمال شده هستند [۲۱].

Journal of Nuclear Science, Engineering and Technology

Vol. 45 (1), Serial Number 110, 2025, P 20-27



مجله علوم، مهندسی و فناوری هستهای نوره ۴۵، شماره ۴، جلد ۱۱۰، زمستان ۱۴۰۳، ص ۲۰–۲۷

^{1.} Thresholding Segmentation

^{2.} CADLINK Software

^{3.} Nonuniform Rational B-Splines

^{4.} Poisson Noise

^{5.} Ordered Subsets Expectation

^{6.} Patlak

^{7.} Quantitative Analysis

^{8.} Region of Interest

^{9.} Tumor to Background Ratio

^{10.} Contrast to Noise Ratio

^{11.} Contrast

۵.۲ آنالیز آماری

ضریب اسپیرمن ^۱(ρ) برای هر ۶ تومور و پس زمینه ها محاسبه شد. در این آزمون، ۲۰٬۰ > P معنی دار در نظر گرفته شد. معیار مورد استفاده برای بیان همبستگی ضریب معیار مورد استفاده برای بیان همبستگی طاری به دست آمده از دو تصویر مورد بررسی است. ضریب همبستگی بالای آمده از دو تصویر مورد بررسی است. ضریب همبستگی بالای مرب به عنوان ضریب همبستگی بالا در نظر گرفته می شود. ضریب همبستگی اسپیرمن یک معیار آماری برای نشان دادن همبستگی بین دو گروه داده است که با استفاده از رابطهٔ زیر به دست می آید:

$$\rho = 1 - \frac{\mathscr{F} \sum d_i^{\mathsf{Y}}}{n(n^{\mathsf{Y}} - 1)} \tag{1}$$

که در آن ρ ضریب همبستگی اسپیرمن، d_i اختلاف رتبهٔ بین اعضای متناظر دو گروه مورد بررسی و n تعداد کل دادههای هر گروه است.

ضریب همبستگی اسپیرمن متناظر ناپارامتری ضریب همبستگی پیرسون است. در این ضریب همبستگی به جای استفاده از خود مقادیر متغییرها از رتبههای آنها استفاده میشود. سپس با استفاده از آزمون آماری فریدمن^۲ پارامترهای میشود. سپس با در تصاویر SUV، (Standard-Pat) و Ki (Standard-Pat) رو DTP-Pat) مورد مقایسه و ارزیابی قرار گرفتند.

۳. نتایج

در شکل ۳ تابع ورودی پلاسمای فردی در مقایسه با تابع ورودی تخمین زده شده از روش PBIF نشان داده شده است. بر طبق این نتایج، این دو منحنی همپوشانی قابل توجهی با هم دارند.

تصاویر نویزی تومورهای شبیهسازی شده در ریه و کبد در شکل ۴ نشان داده شده است.

ضرایب همبستگی اسپیرمن محاسبه شده در جدول ۲ ارائه شده است.

همانطور که در جدول ۲ نشان داده شده است، تصاویر همانطور که در جدول ۲ نشان داده شده است، تصاویر K_i دارند. K_i (K_i (Λ) با تصاویر پارامتریک K_i (Λ) دارند. همچنین همبستگی بالا (Λ , <) و بایاس محدود (Λ)>) بین تصاویر (Standard-Pat) و تصاویر (K_i (DTP-Pat) مشاهده شد.

2. Friedman Test



شکل ۳. تابع ورودی تخمین زده شده، تابع ورودی پلاسما و منحنیهای بدون نویز تولید شده از بافتهای ریه و کبد.



شکل ۴. تومورهای شبیهسازی شده در الف) کبد و ب) ریه در نماهای axial و coronal

تصاوير	و	SUV	تصاوير	بين	اسپيرمن	ھمبستگی	۲. ضریب	جدول
							ک K _i	پارامتريك

K _i (Standard-Pat)	SUV	SUV	
Vs	Vs	Vs	
K _i (DTP-Pat)	K _i (DTP-Pat)	K _i (Standard-Pat)	
• ′ا	۰٬۸۳۹	۰٬۸۶۵	تومور ريه
۰٫۹۳۵	۰٬۸۳۳	<i>•</i> _/ ٨۶٧	تومور كبد

بهعلاوه با استفاده از آزمون فریدمن نشان داده شد که از نظر آماری تفاوت قابل توجهی بین پارامتر TBR در تصاویر SUV و تصاویر پارامتریک *K*i در بافتهای ریه و کبد وجود دارد. برای تومورهای ریه، پارامتر TBR در تصاویر پارامتریک *K*i (Standard-Pat):۳٫۹ *K*i (DTP-Pat):۳٫۵ *P*<۰٫۰۰۱) بزرگتر از پارامتر TBR در تصاویر SUV است (۲٫۰۹-*P*<۰٫۰۰۱).

پارامتر TBR در تصاویر K_i برای تومورهای کبدی K_i (Standard-Pat):۳٫۰۵ K_i (DTP-Pat):۲٫۵ $P< \cdot_{1} \cdot \cdot \cdot$)) Journal of Nuclear Science, Engineering and Technology Vol. 45 (1), Serial Number 110, 2025, P 20-27



^{1.} Spearman Correlation Coefficient

صاویر SUV (۲۰۰، ۹-۲۰، ۱) دارد و میتواند تأثیر مهمی در تشخیص، ارزیابی پاسخ به درمان های ریه، تصاویر SUV نویز و طراحی درمان داشته باشد. مهمترین پارامتر کمّی استخراج تری نسبت به تصاویر پارامتریک شده از تصویربرداری دینامیکی PET، نرخ جذب ردیاب (K_i) شده از تصویربرداری دینامیکی عمل الله این پارامتر آنالیز نایز (Standard-Pat):۳/۲۴، K_i (K_i) ست که استاندارد طلایی برای محاسبهٔ این پارامتر آنالیز تومورهای کبدی، تصاویر پارامتر مدت زمان (CNR: $\pi/۵$ ، $P<-\gamma/-$ ۰، $P<-\gamma/-$ ۰،

ور این مطالعه کرس شده کا امکان پایری تولید تصویر المولید الماویر (که به پارامتریک K_i تنها با استفاده از دو اسکن استاتیک PET (که به طور روتین در کلینیک انجام میشود) بررسی شود. همبستگی روش و بالا و بایاس کم بین پارامتر K_i به دست آمده از این روش و روش تصویربرداری کامل دینامیکی که با استفاده از آنالیز Patlak انجام شد نشاندهندهٔ این است که روش تصویربرداری دو نقطهای (DTP) با دقت خوبی میتواند جایگزین روش تصویربرداری دینامیکی کامل شود و بسیاری از چالشهای تولید تولید

علاوه بر این، نتایج این مطالعه نشان داد که پارامتر TBR و در نتیجه وضوح در تصاویر پارامتریک (DTP-Pat، به میزان قابل توجهی بزرگتر از تصاویر SUV است. این نتیجه گیری به ویژه برای بافت کبد که جذب پس زمینهٔ بسیار بالایی دارد و تشخیص تومورهای کوچک آن در تصویربرداری PET چالش برانگیز است، از اهمیت بالایی برخوردار است.

همچنین در تومورهای ریوی، در تصاویر K_i به علت سطوح نویز بالا در واکسلهای تصاویر در نواحی با اکتویتهٔ پایین، نویز بیشتری نسبت به تصاویر SUV مشاهده شد. اما در تومورهای کبدی، پارامتر CNR در تصاویر (Standard-Pat) K_i بالاتر از تصاویر تصاویر SUV است. به این دلیل که در برخی بافتها مانند کبد با جذب پس زمینهٔ بالا، تصویربرداری دینامیکی PET به دلیل تفاوت جذب ردیاب بین بافتهای نرمال و تومورها و همچنین بین خون و بافت، میتواند جذب بالای پس زمینه را سرکوب کند [۱۳]. پایین بودن پارامتر CNR در تصاویر سرکوب کند [۱۳]. پایین بودن تعداد فریمهای بررسی شده است (۲ فریم دینامیکی تولید شده به وسیلهٔ ۲ تصویر است این کاهش نویز نیاز است.

این نتایج، یافتههای مطالعات قبلی را تأیید میکند. TBR و همکاران نشان دادند که تصاویر K_i میتواند TBR بالاتری نسبت به تصاویر SUV داشته باشد و در نتیجه میتواند بزرگتر از پارامتر TBR در تصاویر SUV (۲۰،۰۰) است. همچنین، برای تومورهای ریه، تصاویر SUV نویز SUV نست. همچنین، برای تومورهای ریه، تصاویر پارامتریک K_i (Standard-Pat):۳/۲۴ K_i (DTP-Pat):۱/۵ P<-(-0.1)) دارند. در حالی که، برای تومورهای کبدی، تصاویر (CNR: P<-(-0.1)) دارند. در حالی که، برای تومورهای کبدی، تصاویر (CNR: T/A P<-(-0.1)) دارند. اما در نسبت به تصاویر (CNR: T/A P<-(-0.1)) دارند. اما در تصاویر (Standard-Pat) این پارامتر مقدار کمتری دارد نسبت به تصاویر (Support K_i (Standard-Pat) در در حالی که، برای تومورهای کبدی، تصاویر (CNR: T/A P<-(-0.1)) دارند. اما در SUV (CNR: T/A P<-(-0.1)) دارند. اما در کمتری دارد تصاویر (Support K_i (Standard-Pat) دارد. اما در SUV (Support K_i (Support K_i (Standard-Pat)) دارد. دارد تصویر پارامتریک SUV این پارامتر مقدار کمتری دارد کبد نویز تصویر پارامتریک SUV از هر دو تصاویر SUV و تصویر پارامتریک SUV دارت.

۴. بحث و نتیجه گیری

از آنجا که توزیع ردیاب در بدن یک فرایند دینامیکی است و بین اندامها و تومورهای مختلف متفاوت است، تصویربرداری دینامیکی PET نقش مهمی در کمیّسازی و استخراج ویژگیهای تصاویر تومورهای سرطانی ایفا میکند [۱]. اما ییادهسازی تصویربرداری دینامیکی در کلینیک با چالشهای زیادی مانند: طولانی بودن مدت زمان تصویربرداری (۶۰ دقیقه ≤)، پیچیده بودن پروتکل تصویربرداری و اندازهگیری تابع ورودی پلاسما (به صورت نمونهبرداری خون یا از طریق تصویربرداری)، مواجه است [۱]. در این مطالعه تولید تصاویر یارامتریک K_i با استفاده از دو تصویر استاتیک معمول در کلینیک (۶۰ و ۹۰ دقیقه بعد از تزریق) مورد بررسی قرار گرفت. به این منظور از شبیهسازی با فانتوم انسان نمای ۴D XCAT با ۶ تومور ناهمگن استفاده شد. نتایج نشان داد که همبستگی بالایی بین تصاویر SUV و تصاویر پارامتریک K_i تولید شده با هر دو روش (Standard-Pat, DTP-Pat) وجود دارد که نشان میدهد تومورهای با جذب بالا در تصاویر SUV در تصاویر Ki نیز قابل مشاهده هستند [۶]. همچنین، همبستگی بالا و بایاس محدود ۵٪> بین پارامتر K_i در دو روش (Standard-Pat, DTP-Pat) نشاندهندهٔ این است که روش DTP ممكن است با دقت بالايي جايگزين مناسبي براي روش Standard-Pat باشد.

وجود همبستگی بالا و بایاس کم بین دو گروه دادهٔ آماری نشاندهندهٔ این است که این دو گروه داده به لحاظ آماری با دقت خوبی مقادیر نزدیکی به هم دارند. تصویربرداری دینامیکی PET به دلیل بررسی دینامیکی فرایند جذب ردیاب نقش مهمی در کمّیسازی اطلاعات به دست آمده از تومور سرطانی

- Dimitrakopoulou-Strauss A, Pan L, Strauss L.G. Quantitative approaches of dynamic FDG-PET and PET/CT studies (dPET/CT) for the evaluation of oncological patients. Cancer Imaging. 2012;12:283– 9. doi:10.1102/1470-7330.2012.0033.
- Strauss L.G, Dimitrakopoulou-Strauss A, Haberkorn U. Shortened PET data acquisition protocol for the quantification of ¹⁸F-FDG kinetics. J Nucl Med. 2003;44:1933–9.
- Visser E.P, Kienhorst L.B.E, De Geus-Oei L.F, Oyen W.J.G. Shortened dynamic FDG-PET protocol to determine the glucose metabolic rate in non-small cell lung carcinoma. IEEE Nucl Sci Symp Conf Rec. 2008:4455–8. doi:10.1109/NSSMIC.2008.4774271.
- Strauss L.G, Pan L, Cheng C, Haberkorn U, Dimitrakopoulou-Strauss A. Shortened acquisition protocols for the quantitative assessment of the 2tissue-compartment model using dynamic PET/CT18F-FDG studies. J Nucl Med. 2011;52:379-385. doi:10.2967/jnumed.110.079798.
- 11. Samimi R, Kamali-Asl A, Geramifar P, Van Den Hoff J, Rahmim A. Short-duration dynamic FDG PET imaging: Optimization and clinical application. Phys Medica. 2020;80:193–200. https://doi.org/10.1016/j.ejmp.2020.11.004.
- Segars W.P, Sturgeon G, Mendonca S, Grimes J, Tsui B.M.W. 4D XCAT phantom for multimodality imaging research. Med Phys. 2010;37:4902–15. doi:10.1118/1.3480985.
- Karakatsanis N.A, Lodge M.A, Tahari A.K, Zhou Y, Wahl R.L, Rahmim A. Dynamic whole-body PET parametric imaging: I. Concept, acquisition protocol optimization and clinical application. Phys Med Biol. 2013;58:7391–418. doi:10.1088/0031-9155/58/20/7391.
- 14. Tonietto M, Zanderigo F, Bertoldo A, Devanand D.P, Mann J.J, Bodini B, Stankoff B. Multicenter validation of population-based input function with non-linear mixed effect modeling for voxel-wise quantification of [¹⁸F]Fdg metabolic rate. Proc Int Symp Biomed Imaging. 2019;2019–April:376–9. doi:10.1109/ISBI.2019.8759190.
- Feng D, Huang S.C, Wang X. Models for computer simulation studies of input functions for tracer kinetic modeling with positron emission tomography. Int J Biomed Comput. 1993;32:95–110. doi:10.1016/0020-7101(93)90049-C.
- 16. Le Maitre A, Segars W.P, Marache S, Reilhac A, Hatt M, Tomei S, Lartizien C, Visvikis D. Incorporating patient-specific variability in the simulation of realistic whole-body ¹⁸F-FDG distributions for oncology applications. Proc IEEE. 2009;97:2026–38. doi:10.1100/JBROCC.2000.2027025

doi:10.1109/JPROC.2009.2027925.

17. Wanet M, Lee J.A, Weynand B, De Bast M, Poncelet A, Lacroix V, Coche E, Grégoire V, Geets X. Gradient-based delineation of the primary GTV on FDG-PET in non-small cell lung cancer: A comparison with threshold-based approaches, CT and surgical specimens. Radiother Oncol. 2011;98:117–25. doi:10.1016/j.radonc.2010.10.006.

Journal of Nuclear Science, Engineering and Technology

به عنوان یک تصویربرداری هیبریدی K_i SUV/ K_i برای کمیّسازی تومورها استفاده شود [۶]. همچنین Zaker و همکاران گزارش کردند که پارامترهای تصویر در تصاویر SUV و K_i همبستگی قابل توجهی با هم دارند و پارامترهای TBR و CNR در تصاویر پارامتریک K_i بیشتر از تصاویر SUV است [۲۱]. در نهایت Llan و همکاران نشان دادند که وضوح تومور در بافت کبد در تصاویر K_i از تصاویر SUV بالاتر است [۲۲].

در این مطالعه امکان پذیری تولید تصاویر پارامتریک K_i تنها با استفاده از دو اسکن استاتیک سه دقیقهای که صورت معمول در کلنیک انجام می شود مورد بررسی قرار گرفت.

نتایج این مطالعه نشان داد که تصاویر پارامتریک K_i تولید شده با استفاده از دو اسکن استاتیک میتوانند وضوح بهتری نسبت به تصاویر SUV داشته باشند و به عنوان یک مکمل برای تصاویر SUV، اطلاعات کمی بیشتری از تومور در اختیار پزشک قرار دهند. با توجه به این که این تصاویر به صورت روتین در کلینیک انجام میشوند چالشهای تصویربرداری دینامیکی به میزان قابل توجهی کاهش میابد.

مراجع

- Rahmim A, Lodge M.A, Karakatsanis N.A, Panin V.Y, Zhou Y, McMillan A, Cho S, Zaidi H, Casey M.E, Wahl R.L. Dynamic whole-body PET imaging: principles, potentials and applications. Eur J Nucl Med Mol Imaging. 2019;46:501–18. doi:10.1007/s00259-018-4153-6.
- Viswanath V, Chitalia R, Pantel A.R, Karp J.S, Mankoff D.A. Analysis of Four-Dimensional Data for Total Body PET Imaging. PET Clin. 2021;16:55– 64. doi:10.1016/j.cpet.2020.09.009.
- Freedman N.M.T, Sundaram S.K, Kurdziel K, Carrasquillo J.A, Whatley M, Carson J.M, Sellers D, Libutti S.K, Yang J.C, Bacharach S.L. Comparison of SUV and Patlak slope for monitoring of cancer therapy using serial PET scans. Eur J Nucl Med Mol Imaging. 2003;30:46–53.doi:10.1007/s00259-002-0981-4.
- Shreve P.D, Anzai Y, Wahl R.L. Pitfalls in oncologic diagnosis with FDG PET imaging: Physiologic and benign variants. Radiographics. 1999;19:61–77. doi:10.1148/radiographics.19.1.g99ja0761.
- Zaidi H, Karakatsanis N. Towards enhanced PET quantification in clinical oncology. Br J Radiol. 2018;91:20170508. doi:10.1259/bjr.20170508.
- Zhuang M, Karakatsanis N.A, Dierckx R.A.J.O, Zaidi H. Quantitative Analysis of Heterogeneous [¹⁸F]FDG Static (SUV) vs. Patlak (Ki) Whole-body PET Imaging Using Different Segmentation Methods: a Simulation Study. Mol Imaging Biol. 2019;21:317– 27.

Vol. 45 (1), Serial Number 110, 2025, P 20-27

- Ashrafinia S, Mohy-Ud-Din H, Karakatsanis N.A, Jha A.K, Casey M.E, Kadrmas D.J, Rahmim A. Generalized PSF modeling for optimized quantitation in PET imaging. Phys Med Biol. 2017;62:5149–79. https://doi.org/10.1088/1361-6560/aa6911.
- Cai W, Feng D, Fulton R, Siu W.C. Generalized linear least squares algorithms for modeling glucose metabolism in the human brain with corrections for vascular effects. Comput Methods Programs Biomed. 2002;68:1–14. doi:10.1016/S0169-2607(01)00160-2.
- Im H.J, Bradshaw T, Solaiyappan M, Cho S.Y. Current Methods to Define Metabolic Tumor Volume in Positron Emission Tomography: Which One is Better? Nucl Med Mol Imaging (2010). 2018;52:5–15. doi:10.1007/s13139-017-0493-6.
- 21. Zaker N, Kotasidis F, Garibotto V, Zaidi H. Assessment of Lesion Detectability in Dynamic Whole-Body PET Imaging Using Compartmental and Patlak Parametric Mapping. Clin Nucl Med. 2020;45:E221–31.

https://doi.org/10.1097/RLU.00000000002954.

22. Ilan E, Sandström M, Velikyan I, Sundin A, Eriksson B, Lubberink M. Parametric net influx rate images of ⁶⁸Ga-DOTATOC and ⁶⁸Ga-DOTATATE: Quantitative accuracy and improved image contrast. J Nucl Med. 2017;58:744–9. https://doi.org/10.2967/jnumed.116.180380.

COPYRIGHTS

©2021 The author(s). This is an open access article distributed under the terms of the Creative Commons Attribution (CC BY 4.0), which permits unrestricted use, distribution, and reproduction in any medium, as long as the original authors and source are cited. No permission is required from the authors or the publishers.



استناد به این مقاله

رشته بر، نیلوفر، حسینی، سیدابوالفضل، شیخزاده، پیمان. (۱۴۰۳)، تولید تصاویر پارامتریک Ki در تصویربرداری FDG PET/CT ا استفاده از دو اسکن استاتیک سه دقیقهای. مجله علوم، مهندسی و فناوری هستهای، ۱۱۰(۴)، ۲۰–۲۷. ADDI: https://doi.org/10.24200/nst Url: https://jonsat.nstri.ir/article 1584.html



مجله علوم، مهندسی و فناوری هستهای دوره ۴۵، شماره ۴، جلد ۱۱۰، زمستان ۱۴۰۳، ص ۲۰–۲۷